



ارتعاشات اجباری ناشی از حرکت غیر هارمونیک *Nonharmonic Excitation* در سیستم‌های کلاسیک بهترین مثال ارتعاشات اجباری، نوسان هارمونیک می‌باشند. در این صورت صورتی که ملاقات می‌شود مایع به صورت ترکیب دو جواب گذرا و پایدار بدست آید. در ضمن از سیستم نیروی محرک لغیر متغیر با زمان بوده و هارمونیک نمی‌باشند. در اینجا در ابتدا حرکتی تکرار شونده (Periodic) را بررسی کرده و سپس حرکتی غیر پریودیک بررسی می‌شود.

### حرکت پریودیک *Periodic Excitation*

توالی پریودیک آنهایی هستند که در پریود  $T$  از زمان تکرار می‌شوند. کمترین تکرار که شکل آن هارمونیک و تقسیم از میان می‌آید توالی هارمونیک دانسته می‌شود.

در صورتیکه  $F(t)$  تابع پریودیک از زمان با پریود  $T$  باشد، با استفاده از سری فوری

(Fourier Series) می‌توان آن را به صورت یک لچ با برهانیه جمله نوشت:

$$F(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t) \quad , \quad \omega = \frac{2\pi}{T}$$

از ضرب دو طرف در  $\cos m\omega t$  و انتگرال گیری بر روی پریود  $T$  خواهیم داشت:

$$\int_0^T F(t) \cos m\omega t dt = \int_0^T \frac{a_0}{2} \cos m\omega t dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^T (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t) \cos m\omega t dt$$

به ترتیب به صورت عمود بودن (Orthogonality) توالی هارمونیک:

$$\int_0^T \cos n\omega t \cos m\omega t dt = \begin{cases} 0 & n \neq m \\ \frac{T}{2} & n = m \end{cases}$$

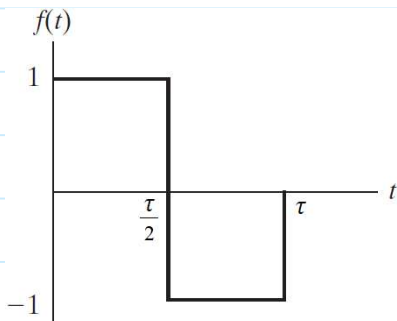
همین ردالعبا برابر Sin نیز برقرار است. در نتیجه:

$$\int_0^{\tau} F(t) \cos n\omega t dt = \frac{a_n \tau}{2} \Rightarrow a_n = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \cos n\omega t dt$$

$$a_0 = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) dt$$

$$b_n = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \sin n\omega t dt$$

برابر شدن فرض کنید تا این پرونده بعضی زیر تابع کرج فرض است در جدول است. در صورتی که



فرضیه آن را خواصیم:

$$F(t) = \begin{cases} 1 & 0 \leq t \leq \tau/2 \\ -1 & \tau/2 < t \leq \tau \end{cases}$$

ضرایب عبارات توان از ردالعبا بالا صاف می شود:

$$a_0 = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) dt = \frac{2}{\tau} \left[ \int_0^{\tau/2} (1) dt + \int_{\tau/2}^{\tau} (-1) dt \right] = \frac{2}{\tau} \left[ \left( \frac{\tau}{2} - 0 \right) - \left( \tau - \frac{\tau}{2} \right) \right] = 0$$

$$a_n = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \cos n\omega t dt = \frac{2}{\tau} \left[ \int_0^{\tau/2} \cos n\omega t dt - \int_{\tau/2}^{\tau} \cos n\omega t dt \right]$$

$$= \frac{2}{\tau} \left[ \frac{1}{n\omega} [\sin n\omega t]_0^{\tau/2} - \frac{1}{n\omega} [\sin n\omega t]_{\tau/2}^{\tau} \right] \quad \omega = \frac{2\pi}{\tau} \Rightarrow \frac{\tau}{2} = \frac{\pi}{\omega}$$

$$= \frac{2}{\tau} \left( \frac{1}{n\omega} \right) \left[ \left( \sin n\omega \frac{\tau}{2} - \sin 0 \right) - \left( \sin n\omega \left( \frac{\tau}{2} \right) - \sin n\omega \frac{\tau}{2} \right) \right] = 0$$

$$b_n = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \sin n\omega t dt = \frac{2}{\tau} \left[ \int_0^{\tau/2} \sin n\omega t dt - \int_{\tau/2}^{\tau} \sin n\omega t dt \right]$$

$$= -\frac{2}{\tau} \left( \frac{1}{n\omega} \right) \left[ \cos \frac{2\pi n}{\tau} t \Big|_0^{\tau/2} - \cos \frac{2\pi n}{\tau} t \Big|_{\tau/2}^{\tau} \right]$$

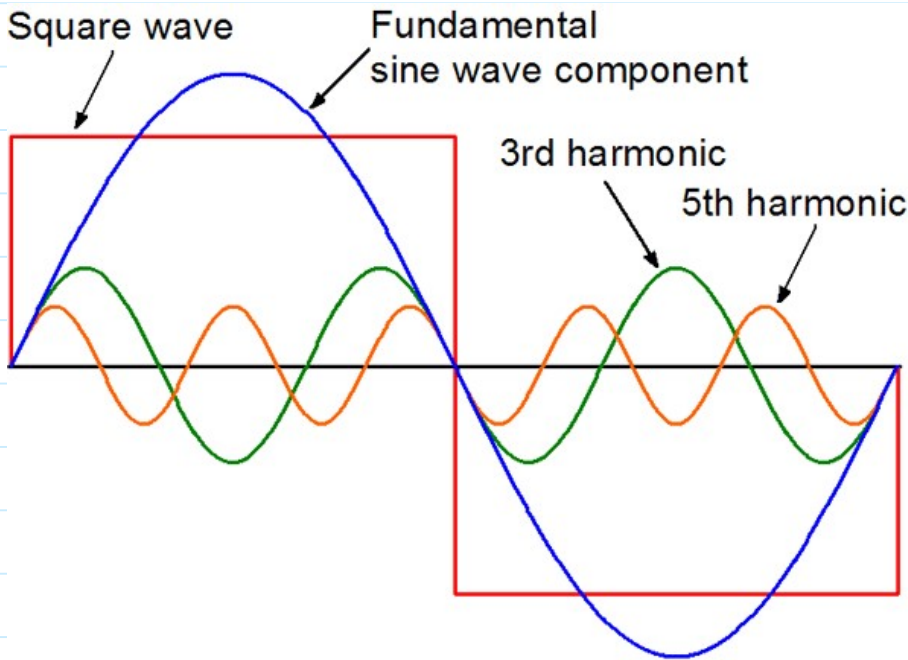
$$= -\frac{1}{n\omega} \left[ \left( \cos n\pi - \cos 0 \right) - \left( \cos 2n\pi - \cos n\pi \right) \right] = \begin{cases} \frac{4}{n\omega} & \text{زوج } n \\ 0 & \text{فرد } n \end{cases}$$

در نتیجه:

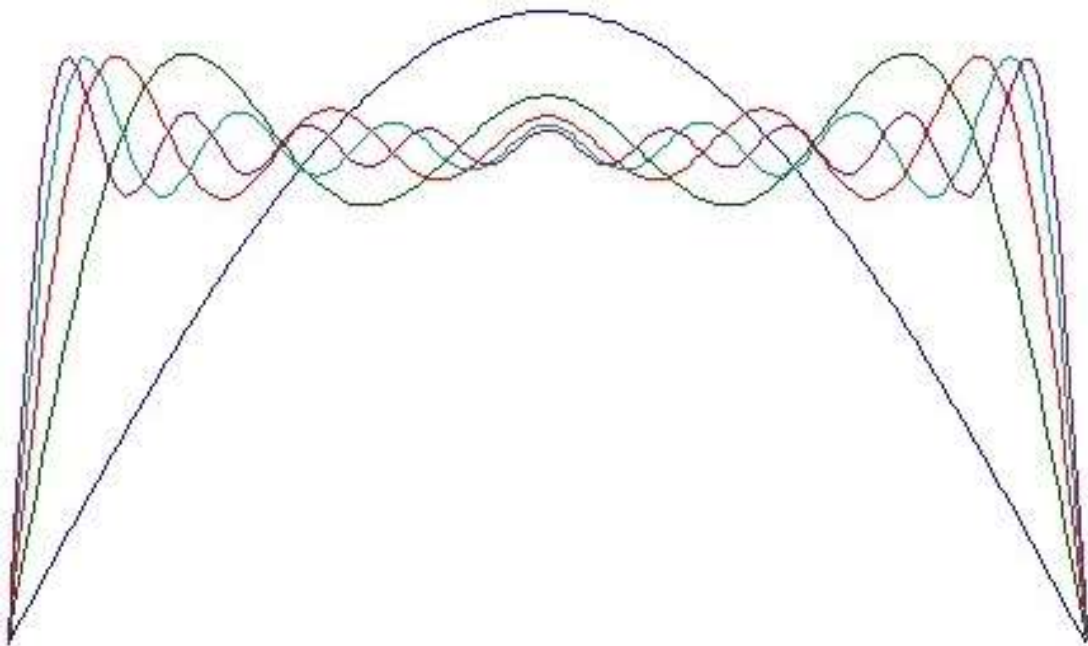
$$F(t) = \frac{4}{\pi} \left[ \sin \omega t + \frac{1}{3} \sin 3\omega t + \frac{1}{5} \sin 5\omega t + \dots \right]$$

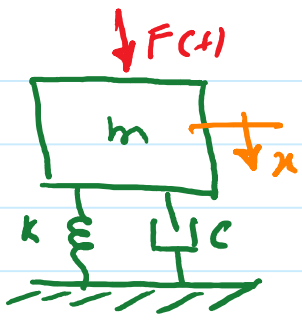
$$F(t) = \frac{4}{\pi} \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \frac{1}{n} \sin \frac{2n\pi}{T} t$$

شکل زیر چند هارمونیک اول و مثال قرار دادن آنها در رابطه F را نشان می دهد.



شکل زیر قسمت دوباره طرح مرس را با استفاده از 1, 3, 5, 7, 9 هارمونیک اول نشان می دهد.





حال سیستم میرده، آزادش شکل ته‌پل را در تحت اثر نیروی  
 وارد شده‌ی قرار گرفته است را در نظر بگیرید. از روش فوندامنتال  
 نینسج:

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = F(t)$$

با استفاده از لاپلاس فوریه تابع  $F$ :

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t)$$

کلیت حالت این رابطه مجموع جواب‌ها در دسترس می‌باشد. به علت خطی بودن سیستم می‌توان از اصل  
 برهم‌نشینی (Superposition) استفاده کرده و جواب پایدار را به صورت مجموع جواب‌ها بر پایدار  
 مبررات زیر بدست آورد.

$$m\ddot{x}_n + c\dot{x}_n + kx_n = a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t \quad n=1, 2, \dots, \infty$$

$$x_n = \frac{a_n \cos(n\omega t - \varphi_n)}{\sqrt{(k - mn^2\omega^2)^2 + (cn\omega)^2}} + \frac{b_n \sin(n\omega t - \varphi_n)}{\sqrt{(k - mn^2\omega^2)^2 + (cn\omega)^2}}$$

$$\varphi_n = \tan^{-1} \frac{cn\omega}{k - mn^2\omega^2}$$

به این رابطه می‌توان به سادگی به این صورت رسید. اگر  $n=0$  که صورت تابع  $\frac{a_0}{2}$  است را اضافه نکرد.

$$m\ddot{x}_0 + c\dot{x}_0 + kx_0 = \frac{a_0}{2}$$

جواب پایدار این معادله صورت  $x_0 = \frac{a_0}{2k}$  می‌باشد که می‌توانیم به سادگی صورت آن را بدست  
 آوریم.

بنابراین می‌توانیم به سادگی شکل زیر را اضافه کرد:

$$x(t) = \frac{a_0}{2k} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n \cos(n\omega t - \varphi_n) + b_n \sin(n\omega t - \varphi_n)}{\sqrt{(k - mn^2\omega^2)^2 + (cn\omega)^2}} \quad , \quad \varphi_n = \tan^{-1} \frac{cn\omega}{k - mn^2\omega^2}$$



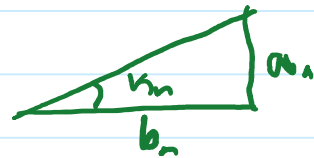
به داشتن  $F(t)$  می‌بایست ضرایب  $a_n$  و  $b_n$  را از سری فوری بدست آورد و سپس در رابطه‌ای که برابر جواب پدیدار می‌گردد برابر با مثل معکوس آنها می‌نویسیم. ما به تعدادی از این ضرایب اکتفا می‌کنیم و بعد از مدتی می‌توانیم به سطح ارتعاشی که در آنجا با بزرگ شدن  $n$  خارج بزرگ شود و محدود ضرایب بالا حذف می‌شوند.

رابطه مربوط به ضرایب فوری  $F$  را می‌توانیم به فرم دیگری نیز بنویسیم:

$$(a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t) \frac{\sqrt{a_n^2 + b_n^2}}{\sqrt{a_n^2 + b_n^2}} = c_n \left( \frac{\sin k_n}{a_n} \cos n\omega t + \frac{\cos k_n}{b_n} \sin n\omega t \right)$$

که در آن:

$$c_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2}, \quad k_n = \tan^{-1} \frac{a_n}{b_n}$$



که ضرایب:

$$a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t = c_n \sin(n\omega t + k_n)$$

و جواب پدیدار عبارت است از:

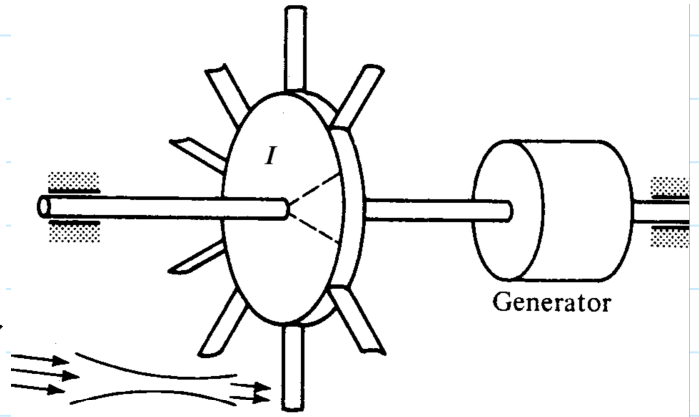
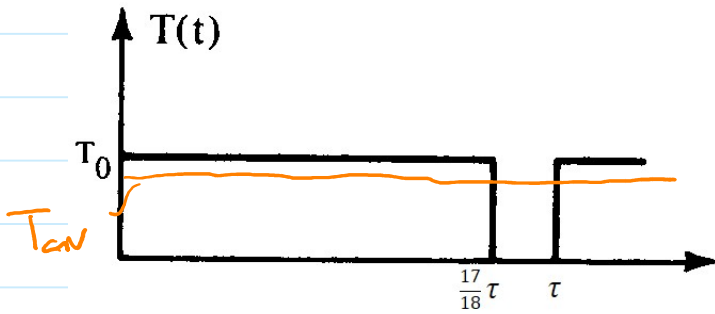
$$x(t) = \frac{a_0}{2k} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{c_n \sin(n\omega t + k_n - \phi_n)}{\sqrt{(k - (m n^2 \omega^2))^2 + (c n \omega)^2}}$$

$$x(t) = \frac{a_0}{2k} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\frac{c_n}{k} \sin(n\omega t + k_n - \phi_n)}{\sqrt{(1 - r_n^2)^2 + (2\zeta r_n)^2}}, \quad \phi_n = \tan^{-1} \frac{2\zeta r_n}{1 - r_n^2}$$

$$r_n = n r = n \frac{\omega}{\omega_n} \quad \text{که در آن:}$$

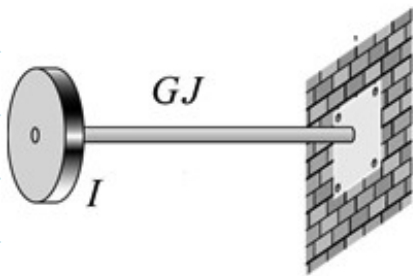
در ادامه به ارائه چند مثال می‌پردازیم.

توربین بخار یک ژنراتور الکتریکی سینکرو را می چرخاند. رتور با سرعت ثابت  $3600 \text{ rpm}$  می چرخد. توربین دارای 18 پره است که یکی از آنها از بین رفته است. در صورتیکه قدرت تولیدی یکنواخت تولید شده  $611 \text{ kW}$  باشد، مطلوبست تعیین:  
 الف- نوسانات پیچشی پایدار این سیستم.  
 ب- تعیین دامنه هارمونیک های صفر تا سه.  
 ممان اینرسی جرمی توربین  $I = 1 \text{ kgm}^2$  می باشد. محور از جنس فولاد با  $G = 1.1 \times 10^{11} \text{ Pa}$ ، طول  $0.64$  متر و قطر  $5 \text{ cm}$



فکرت دوراً رتور تولیدی با سرعت  $\omega$  می چرخد. در عین حال تولیدی ارتعاشی پهن می شود. با اینکه اصل برهم نهادن توان فکرت کلرا مجموع دورا تولیدی دارندش مرحله تولیدی در کار ژنراتور ثابت است. در نظر گرفت. برابر بودن ارتعاشی فقط حالت درم را در نظر

گنیم که در توان آن را به صورت شکل قابل نشان داد که در نشان داده شده همان مرحله تولیدی است.



حریص از نوسان گشت و تولیدی دیده می شود که قدرت فقط در حال  $\frac{17}{18}$  دورا تولیدی می شود در حال  $\frac{1}{18}$  دورا (عبور از پره شکسته) گشت و تولیدی می شود. بنابراین متوسط گشت و تولیدی:

$$T_{av} = \frac{P}{\omega} = \frac{611 \times 10^3 \text{ W}}{3600 \times \frac{2\pi}{60} \text{ rad/s}} = 1.62 \times 10^3 \text{ N.m}$$

این گشت در متوسط در یک دور است  $\frac{1}{2}$  ما فقط در  $\frac{17}{18}$  دور گشت داریم، بنابراین گشت در این

برابر است با:

$$T_{av}(\tau) = T_0 \left(\frac{17}{18} \tau\right) \Rightarrow T_0 = \frac{18}{17} T_{av} = 1.72 \times 10^3 \text{ N.m}$$

برابر اصل از شکل مدل صندلی مثل دیده می شود که این گشت اجیری بدون مراکز خرد جسم در گشت

ساده در فرآیند آن عبارت است از:

$$I \ddot{\theta} + k_t \theta = T(t)$$

که:

$$k_t = \frac{GJ}{l} = \frac{G \frac{\pi d^4}{32}}{l} = 1.07 \times 10^5 \text{ Nm/rad} \quad I = 1 \text{ kg.m}^2$$

بر اصل لحاظ فریب تابع  $T(t)$  را به صورت زیر می نویسیم:

$$T(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t)$$

$$\omega = 3600 \text{ rpm} = 376.8 \text{ rad/s}, \quad \tau = \frac{2\pi}{\omega} = 0.0166 \text{ s}$$

تابع  $T$  شبیه یک موج مربعی می باشد و فرایب  $a_n$  را با آن عبارت است از:

$$a_0 = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} T_0 dt = \frac{2}{\tau} \left[ \int_0^{\frac{17}{18}\tau} T_0 dt + \int_{\frac{17}{18}\tau}^{\tau} (0) dt \right] = \frac{2T_0}{\tau} \left(\frac{17}{18} \tau\right) = 3240 \text{ N.m}$$

$$a_n = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} T_0 \cos n\omega t dt = \frac{2T_0}{\tau} \int_0^{\frac{17}{18}\tau} \cos n\omega t dt = \frac{2}{\tau} T_0 \frac{1}{n\omega} \left[ \sin n\omega t \right]_0^{\frac{17}{18}\tau}$$

$$= \frac{2T_0}{2\pi/\omega} \frac{1}{n\omega} \left[ \sin \left( n \left( \frac{2\pi}{\tau} \right) \left( \frac{17}{18} \tau \right) \right) - \sin 0 \right] = \frac{T_0}{\pi n} \sin \frac{17}{9} \pi n$$

$$= \frac{547.5}{n} \sin 5.93n$$

$$b_n = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} T_0 \sin n\omega t dt = \frac{2T_0}{\tau} \int_0^{\frac{17}{18}\tau} \sin n\omega t dt = -\frac{T_0}{\pi n} \left[ \cos \left( n \left( \frac{2\pi}{\tau} \right) \left( \frac{17}{18} \tau \right) \right) - \cos 0 \right]$$

$$= \frac{T_0}{\pi n} \left[ 1 - \cos \frac{17}{9} \pi n \right] = \frac{547.5}{n} \left( 1 - \cos 5.93n \right)$$

مغز برای این معادله دینامیک لغیرم از برورد می آید:

$$I \ddot{\theta} + k_r \theta = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t)$$

یا به عبارتی دیگر:  $\theta = \theta_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \theta_n \cos n\omega t$

$$\theta_n(t) = \frac{a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t}{k_r - I(n\omega)^2}$$

$$\theta(t) = \frac{a_0}{2k_r} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{547.5}{n} \left[ \sin 5.93n \cos n\omega t + (1 - \cos 5.93n) \sin n\omega t \right] \quad \text{ردیف اول}$$

$$k_r - I\omega^2 n^2$$

هر دو مرتبه عبارتند از:

$$\theta_0 = \frac{a_0}{2k_r} = 0.0151 \text{ rad}$$

- هر دو مرتبه صفر (پست‌شکل):

$$\theta_1 = \left| \frac{(547.5)}{1} \left[ \sin^2(5.93) + (1 - \cos 5.93)^2 \right]^{1/2} \right| = 5.484 \times 10^{-3} \text{ rad}$$

هر دو مرتبه اول!

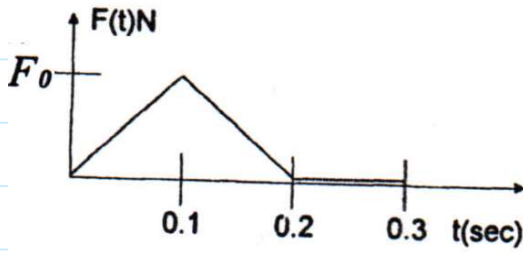
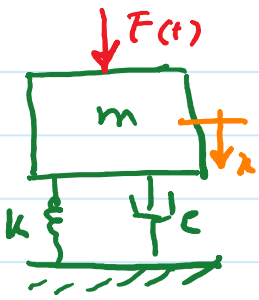
$$\theta_2 = \left| \frac{(547.5)}{2} \left[ \sin^2(5.93 \times 2) + (1 - \cos(5.93 \times 2))^2 \right]^{1/2} \right| = 4.092 \times 10^{-4} \text{ rad}$$

هر دو مرتبه دوم:

$$\theta_3 = 1.571 \times 10^{-4} \text{ rad}$$

هر دو مرتبه سوم:

دیدیم می‌شود که با افزایش  $n$  مقدار دامنه هر دو مرتبه کاهش می‌یابد.



مثال: سیستم میده به آزاد شکل قابل  
را حرکت از نزدیک به نزدیک به فرم آن  
داره شده است در نظر بگیریم.

مطلوبت تعیین تابع یا پدیدار سیستم به حرکت و در دستگیر کی صدم تا دهم. شش است شده عبارات از:

$$m = 100 \text{ kg}, \quad \omega_n = 40 \text{ rad/s}, \quad \xi = 0.2, \quad F_0 = 10000 \text{ N}$$

تابع حرکت به فرم بر نزدیک به برورد  $\tau = 0.3$  است. شکل ریاضی نیروی حرکت برابر است با:

$$F(t) = 10 F_0 \begin{cases} t & 0 < t \leq 0.1 \\ -t + 0.2 & 0.1 < t \leq 0.2 \\ 0 & 0.2 < t \leq 0.3 \end{cases}$$

فراست بعد از فریب تابع فوق را پیدا کرده و سپس پاسخ پدیدار را محاسبه می کنیم:

$$a_0 = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) dt = \frac{2}{0.3} \left[ \int_0^{0.1} 10 F_0 t dt + \int_{0.1}^{0.2} 10 F_0 (-t + 0.2) dt + 0 \right] = \frac{2 F_0}{3}$$

$$a_1 = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \cos n \omega t dt = \frac{2}{0.3} (10 F_0) \left[ \int_0^{0.1} t \cos n \omega t dt + \int_{0.1}^{0.2} (-t + 0.2) \cos n \omega t dt \right]$$

$$\omega = \frac{2\pi}{\tau} = \frac{2\pi}{0.3} = \frac{20\pi}{3} \quad \text{به کوبه :}$$

$$a_n = \frac{200 F_0}{3} \left[ \int_0^{0.1} t \cos \frac{20\pi n}{3} t dt + \int_{0.1}^{0.2} (-t + 0.2) \cos \frac{20\pi n}{3} t dt \right]$$

$$= \frac{3 F_0}{2\pi^2 n^2} \left( 2 \cos \frac{2\pi n}{3} - \cos \frac{4\pi n}{3} - 1 \right)$$

به دستگیرال بریزد به جز:

$$b_n = \frac{2}{\tau} \int_0^{\tau} F(t) \sin n \omega t dt = \frac{200 F_0}{3} \left[ \int_0^{0.1} t \sin \frac{20\pi n}{3} t dt + \int_{0.1}^{0.2} (-t + 0.2) \sin \frac{20\pi n}{3} t dt \right]$$

$$= \frac{3 F_0}{2\pi^2 n^2} \left( 2 \sin \frac{2\pi n}{3} - \sin \frac{4\pi n}{3} \right)$$

دین می شود  $a_n$  و  $b_n$  در عبارات 3 برابر صفر می شوند.

در نتیجه :

$$F(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t)$$

$$= \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (\sqrt{a_n^2 + b_n^2}) \left( \frac{a_n}{\sqrt{a_n^2 + b_n^2}} \cos n\omega t + \frac{b_n}{\sqrt{a_n^2 + b_n^2}} \sin n\omega t \right)$$

$$= \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin(n\omega t + \kappa_n) \quad , \quad c_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2} \quad , \quad \kappa_n = \tan^{-1} \frac{a_n}{b_n}$$

و به این عبارتیست :

$$x(t) = \frac{a_0}{2k} + \sum_{n=1}^{\infty} x_n \sin\left(\frac{20\pi n}{3} t + \kappa_n - \phi_n\right)$$

$$x_n = \frac{c_n/k}{\sqrt{(1-r_n^2)^2 + (2\zeta r_n)^2}} = \frac{c_n M}{m \omega_n^2} \quad , \quad M = \frac{1}{\sqrt{(1-r_n^2)^2 + (0.4r_n)^2}}$$

$$r_n = \frac{n\omega}{\omega_n} = \frac{n(\frac{2\pi}{3})}{40} = \frac{n(\frac{20\pi}{3})}{40} = \frac{\pi n}{6} \quad , \quad \phi_n = \tan^{-1} \frac{0.4r_n}{1-r_n^2}$$

جدول زیر مقادیر بالا را برابر ده هرتز اول در جدول

$l$	$a_l$	$b_l$	$c_l$	$\kappa_l$	$r_l$	$M_l$	$X_l$ (mm)	$\phi_l$
1	-2279	3948	4559	-.523	.523	1.324	37.7	.281
2	-569	-987	1139	.523	1.05	2.326	16.6	-1.35
3	0	0	0	0	1.57	0.625	0	-.405
4	-142	246	284	-.523	2.09	0.287	0.51	-.242
5	-91	-158	182	.523	2.62	0.168	0.19	-.177
6	0	0	0	0	3.14	0.112	0	-.141
7	-47	80	93	-.523	3.67	.080	.05	-.117
8	-35	-61	71	.523	4.19	0.060	.03	-.101
9	0	0	0	0	4.71	0.047	0	-.089
10	-23	39	45	-.523	5.24	0.038	.01	-.079

ص هرتز صدم نیز برابر است :

$$x_0 = \frac{a_0}{2k} = \frac{a_0}{2m\omega_n^2} = 20.83 \text{ mm}$$

همانگونه که از جدول بالا دیده می شود با افزایش هرتزها دامنه و به این عبارتیست که گفته شد

به نحوی که دامنه حرکتیک در  $0.01 \text{ mm}$  قرار می‌گیرد.  
نتیجه این تابع حرکتی با عبارات است:

$$\begin{aligned}x(t) = & 20.83 + 37.72 \sin\left(\frac{20\pi}{3}t - 0.804\right) \\ & + 16.57 \sin\left(\frac{40\pi}{3}t + 1.847\right) + \\ & + 0.51 \sin\left(\frac{80\pi}{3}t - 0.281\right) + \dots\end{aligned}$$