

مسائل ۱- سهشنبه ۹۹، ۲، ۹

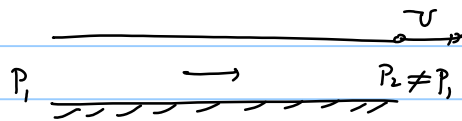
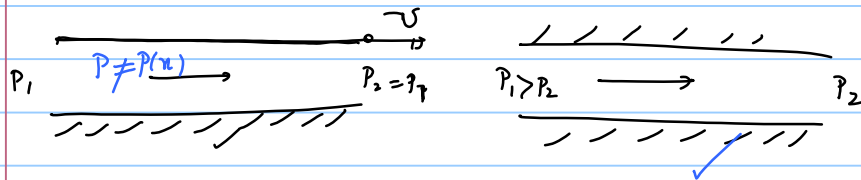
حل تحلیل مسائلی نامبراستوکس :

بالیکه من مسائلی نامبراستوکس بیگدی امکان میزنیت (میرسین منرفلمی بودن

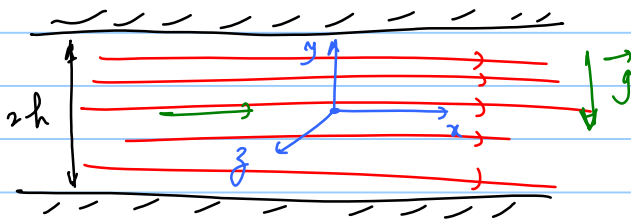
مسائلی منیت هیزنا منرفلمی مریوما) ویکی دربرخی حالتها سادو ریویز آرازم

این کار امکان میزیراست .

مثال ۱: جریان آرام با بره دو لایه موازی



جریان آرام، رانج و کوانتیتانیزر



$$\vec{v} = (u, 0, 0) \quad , \quad u = f(y)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \quad , \quad \frac{\partial u}{\partial t} = 0 \quad , \quad \frac{\partial u}{\partial z} = 0$$

$$\text{میرسین: } \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0 \Rightarrow \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0$$

$$\text{بر جریان مرکزی: } \frac{D\vec{v}}{Dt} = -\frac{1}{\rho} \vec{\nabla} P + \nu \nabla^2 \vec{v} + \vec{g}$$

$$\text{x-mom: } \frac{Du}{Dt} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x} + \nu \nabla^2 u + g_x$$

$$\text{y-mom: } \frac{Dv}{Dt} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial y} + \nu \nabla^2 v + g_y$$

$$\text{z-mom: } \frac{Dw}{Dt} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial z} + \nu \nabla^2 w + g_z$$

$$\text{c) (1): } \frac{Du}{Dt} = \cancel{\frac{\partial u}{\partial t}} + u \cancel{\frac{\partial u}{\partial x}} + v \cancel{\frac{\partial u}{\partial y}} + w \cancel{\frac{\partial u}{\partial z}} = 0 \quad \checkmark$$

$$\frac{Dv}{Dt} = \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = 0 \quad \checkmark$$

$$\frac{Dw}{Dt} = \frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \quad \checkmark$$

$$x\text{-mom: } 0 = -\frac{\partial P}{\partial x} + \mu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \quad (1) \quad \checkmark$$

تقسيم على y^2

$$y\text{-mom: } 0 = -\frac{\partial P}{\partial y} - \rho g \quad (2) \quad \checkmark$$

$$z\text{-mom: } 0 = -\frac{\partial P}{\partial z} \quad (3) \quad \checkmark$$

$$(3) \Rightarrow P(x,y,z) = f(z) \Rightarrow P = P(x,y) \quad \checkmark$$

$$(2) \Rightarrow P(x,y) = -\rho g y + f_1(x) \quad (4) \quad \checkmark$$

$$(4) \Rightarrow \frac{\partial P}{\partial x} = f_1'(x) \neq f(y) \quad \checkmark$$

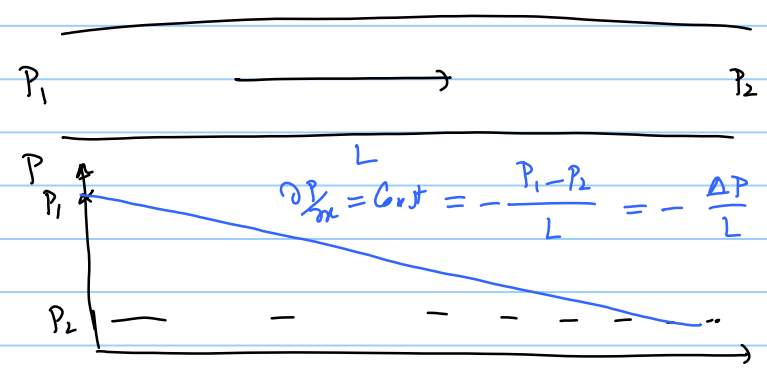
$$(1) \Rightarrow \frac{d^2 u}{dy^2} = \frac{1}{\mu} \frac{\partial P}{\partial x} \Rightarrow \frac{du}{dy} = \frac{1}{\mu} \frac{\partial P}{\partial x} y + C_1 \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow u(y) = \frac{1}{2\mu} \frac{\partial P}{\partial x} y^2 + C_1 y + C_2 \quad \checkmark$$

at $y = \pm h$, $u = 0 \Rightarrow C_1 = 0, C_2 = -\frac{1}{2\mu} \left(\frac{\partial P}{\partial x}\right) h^2$

$$\Rightarrow u(y) = \frac{1}{2\mu} \left(\frac{\partial P}{\partial x}\right) (y^2 - h^2) \quad \leftarrow (*)$$

$$(1) \Rightarrow \frac{\partial P}{\partial x} \neq f(x) \Rightarrow \frac{\partial P}{\partial x} = \text{Const}$$



$$(4) \Rightarrow \frac{\partial P}{\partial x} = f_1'(x) = -\frac{\Delta P}{L} \Rightarrow f_1(x) = -\frac{\Delta P}{L} x + C_3$$

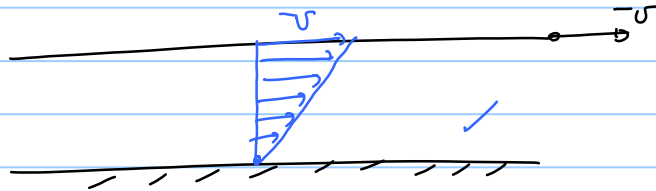
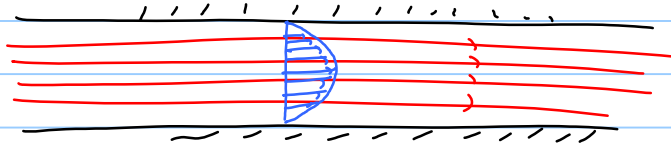
$$\Rightarrow P(x,y) = -\rho g y - \frac{\Delta P}{L} x + C_3$$

در هر سبب فشار ثابت برابر P_0

$$\text{at } (0,0), P = P_0 \Rightarrow C_3 = P_0$$

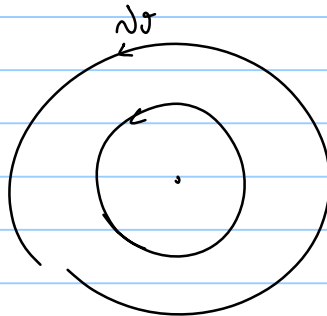
$$\Rightarrow P(x,y) = -\rho g y - \frac{\Delta P}{L} x + P_0$$

$$(*) \Rightarrow u(y) = \frac{1}{2\mu} \frac{\Delta P}{L} (h^2 - y^2)$$



بسیار نزدیک آزاد:

$$\nabla \times \vec{v} = 0 \Rightarrow v_\theta = \frac{c}{r}$$



$$2.1) \quad \vec{v} = axy \hat{i} + by^2 \hat{j}, \quad a = 2 \text{ m}^{-1}\text{s}^{-1}, \quad b = -6 \text{ m}^{-1}\text{s}^{-1}$$

$$\vec{v} = \vec{v}(x,y) \Rightarrow 2D$$

$$\text{at } (2, 1/2), \quad u, \quad v = ?$$

$$u = axy = (2)(2)(1/2) = 2 \text{ m/s}$$

$$N = by^2 = (-6)(\frac{1}{2})^2 = -\frac{6}{4} = -\frac{3}{2} \text{ m/s}$$

تعیین ضرایب کسینوس از نقطه $(2, \frac{1}{2})$

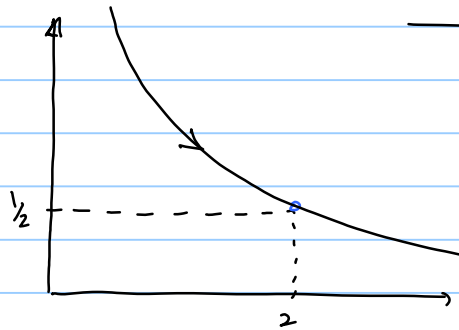
$$\left(\frac{dy}{dx}\right)_{\text{نقطه}} = \frac{N}{u}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{dy}{dx}\right)_{\text{نقطه}} = \frac{by^2}{axy} = \frac{by}{ax}$$

$$\Rightarrow \frac{dy}{y} = \frac{b}{a} \frac{y}{x} \Rightarrow \int_{y_0}^y \frac{dy}{y} = \frac{b}{a} \int_{x_0}^x \frac{dx}{x}$$

$$\Rightarrow \ln \frac{y}{y_0} = \frac{b}{a} \ln \frac{x}{x_0} \Rightarrow \frac{y}{y_0} = \left(\frac{x}{x_0}\right)^{\frac{b}{a}}$$

$$\frac{b}{a} = -3, \quad x_0 = 2, \quad y_0 = \frac{1}{2} \Rightarrow y = \frac{1}{2} \left(\frac{x}{2}\right)^{-3} = \frac{4}{x^3}$$



$$2.24) \quad \vec{v} = \underbrace{ax(1+bt)}_u \hat{i} + \underbrace{cy}_v \hat{j},$$

$$a = c = 1 \text{ s}^{-1}, \quad b = 0.2 \text{ s}^{-1}$$

خطا اثری که از نقطه $(1, 1)$ در $t=0$ شروع می‌شود $t=3$ در $t=3$ است.

$$u = \frac{dx}{dt} = ax(1+bt), \quad v = \frac{dy}{dt} = cy$$

$$\Rightarrow \frac{dx}{x} = a(1+bt) dt$$

$$\Rightarrow \ln x = at + ab \frac{t^2}{2} + c_1 = at \left(1 + \frac{b}{2}t\right) + \underline{c_1} \checkmark$$

$$\frac{dy}{y} = c dt \Rightarrow \ln y = ct + \underline{c_2} \checkmark$$

با زمانه که موقعی که در لحظه t در نقطه (x, y) باشد:

$$\Rightarrow \ln x_0 = a\tau \left(1 + \frac{b}{2}\tau\right) + c_1$$

$$\Rightarrow c_1 = \ln x_0 - a\tau \left(1 + \frac{b}{2}\tau\right)$$

$$\ln y_0 = c\tau + c_2 \Rightarrow c_2 = \ln y_0 - c\tau$$

لذا خط از بر هر لحظه مانند t به نظر آید ،

$$\ln x = at \left(1 + \frac{b}{2}t\right) + \ln x_0 - a\tau \left(1 + \frac{b}{2}\tau\right) \quad (**)$$

$$\ln y = ct + \ln y_0 - c\tau \quad (***)$$

نکته: هرگز نباید از $\tau = (-\infty, t)$ از نقطه (x_0, y_0) استفاده کرد.

لذا بر $\tau = (-0, 3)$ ،

$$t=3 \Rightarrow \ln x = 3a \left(1 + \frac{3}{2}b\right) + \ln x_0 - a\tau \left(1 + \frac{b}{2}\tau\right)$$

$$\ln y = 3c + \ln y_0 - c\tau \quad \tau = (0, 3)$$

لذا در $\tau = 0$

$$\Rightarrow \ln x = \ln x_0 + 3a \left(1 + \frac{3}{2}b\right)$$

$$\ln y = \ln y_0 + 3c$$

(x_1, y_1) موقعیت در زمان $t=0$ در موقعیت (x_0, y_0) مکرر دارد.

از در روابط $(**)$ و $(***)$ τ حذف شود.

$$\Rightarrow y = f(x) \rightarrow \text{معادلهٔ ضابطه}$$

این معادله ضابطه از موقعیت (x_0, y_0) تا موقعیت (x_1, y_1)

توجه شود ، ضابطه مربوط به $t=0$ تا $t=3$ است
مفاهیم

